Schémas volumes finis pour le problème de Stokes à viscosité variable

Stella Krell

Institut National de recherche en Informatique et en Automatique,

Lille - Nord Europe, équipe SIMPAF.

Journées Gdr Calcul, IHP, le 5 juillet 2011.

1 L'approche DDFV pour le problème de Stokes

2 Le problème avec viscosité discontinue

3 CONCLUSION

1 L'approche DDFV pour le problème de Stokes

2 Le problème avec viscosité discontinue

3 CONCLUSION

▶ Le problème

(S)
$$\begin{cases} \operatorname{div}(-\tau(\operatorname{D}\mathbf{u},p)) = \mathbf{f} & \operatorname{dans} \Omega, \\ \operatorname{div}(\mathbf{u}) = 0 & \operatorname{dans} \Omega, \\ \mathbf{u} = 0 & \operatorname{sur} \partial\Omega, \\ \int_{\Omega} p(x) \mathrm{d}x = 0. \end{cases}$$

avec
$$D\mathbf{u} = \frac{1}{2}(\nabla \mathbf{u} + {}^t\nabla \mathbf{u}), \tau(D\mathbf{u}, p) = 2\eta D\mathbf{u} - p \mathrm{Id}$$

• $\mathbf{f} \in (L^2(\Omega))^2,$
• $\eta \in C^2(\Omega)$ avec

$$0 < \underline{\mathbf{C}}_{\eta} \le \eta(x) \le \overline{\mathbf{C}}_{\eta}, \quad \forall x \in \Omega.$$

▶ Objectifs

- Ecrire un schéma DDFV bien posé pour (S).
- Démontrer des estimations d'erreur pour ce problème.

Problème de Stokes (viscosité constante) par Volumes Finis

- MAILLAGES DÉCALÉS
 - Schémas MAC (Harlow-Welsh '65), (Nicolaides '92) Premiers schémas limités aux maillages rectangles
 - Schéma cell-centered (Blanc-Evmard-Herbin '05)
 - (Delcourte-Domelevo-Omnès '07), (K. '09) DDFV \approx généralisation de MAC en maillage quelconque

• Schémas mimétiques (Beirao da Veiga-Lipnikov-Manzini et al '09) (Beirao da Veiga-Lipnikov '10)

- Schémas colocalisés
 - Schéma cell-centered (Eymard-Herbin-Latché '06 \rightarrow '08)
 - Schémas volumes finis mixtes

(Droniou-Eymard '09)

Approche DDFV : les maillages



(Hermeline '00), (Domelevo-Omnès '05), (Andreianov-Boyer-Hubert '07)

Gradient discret pour un champ de $(\mathbb{R}^2)^7$

$$\nabla^{\mathfrak{D}} : (\mathbb{R}^2)^{\mathcal{T}} \longrightarrow (\mathcal{M}_2(\mathbb{R}))^{\mathfrak{D}}$$

où
$$\begin{cases} \nabla^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} . (x_{\mathcal{L}} - x_{\mathcal{K}}) = \mathbf{u}_{\mathcal{L}} - \mathbf{u}_{\mathcal{K}}, \\ \nabla^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} . (x_{\mathcal{L}^*} - x_{\mathcal{K}^*}) = \mathbf{u}_{\mathcal{L}^*} - \mathbf{u}_{\mathcal{K}^*}. \end{cases}$$



$$\nabla^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} = \frac{1}{\sin(\alpha_{\mathcal{D}})} \left(\frac{\mathbf{u}_{\mathcal{L}} - \mathbf{u}_{\mathcal{K}}}{m_{\sigma^*}} \otimes \vec{\mathbf{n}}_{\sigma\mathcal{K}} + \frac{\mathbf{u}_{\mathcal{L}^*} - \mathbf{u}_{\mathcal{K}^*}}{m_{\sigma}} \otimes \vec{\mathbf{n}}_{\sigma^*\mathcal{K}^*} \right).$$

$$\rightsquigarrow D^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} = \frac{1}{2} \left(\nabla^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} + {}^t \left(\nabla^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \right) \right).$$

$$\rightsquigarrow \operatorname{div}^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} = \operatorname{Tr} \nabla^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}.$$

$$\rightsquigarrow \tau_{\mathcal{D}} (D^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}}) = 2\eta_{\mathcal{D}} D^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} - p^{\mathcal{D}} \operatorname{Id},$$

avec $\eta_{\mathcal{D}} = \eta(x_{\mathcal{D}}).$

OPÉRATEURS DISCRETS

DIVERGENCE DISCRÈTE $\operatorname{div}^{\mathcal{T}} : (\mathcal{M}_2(\mathbb{R}))^{\mathfrak{D}} \longrightarrow (\mathbb{R}^2)^{\mathcal{T}}$ On s'inspire du continu :

$$\int_{\mathcal{K}} \operatorname{div} \xi = \sum_{\sigma \subset \partial \mathcal{K}} \int_{\sigma} \xi \cdot \vec{n} \cdot$$

$$\begin{split} \kappa \in \mathfrak{M}, \quad \operatorname{div}^{\kappa} \xi^{\mathfrak{D}} &= \quad \frac{1}{m_{\kappa}} \sum_{\sigma \subset \partial \kappa} m_{\sigma} \xi^{\mathfrak{D}} . \vec{\mathbf{n}}_{\sigma \kappa}. \\ \kappa^* \in \mathfrak{M}^* \cup \partial \mathfrak{M}^*, \quad \operatorname{div}^{\kappa^*} \xi^{\mathfrak{D}} &= \quad \frac{1}{m_{\kappa^*}} \sum_{\sigma^* \subset \partial \kappa^*} m_{\sigma^*} \xi^{\mathfrak{D}} . \vec{\mathbf{n}}_{\sigma^* \kappa^*}. \end{split}$$

FORMULE DE STOKES (Dualité Discrète)

$$\begin{aligned} \forall \xi^{\mathfrak{D}} \in (\mathcal{M}_{2}(\mathbb{R}))^{\mathfrak{D}}, \; \forall \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \in \mathbb{E}_{0} \\ -\int_{\Omega} \mathbf{div}^{\mathcal{T}}(\xi^{\mathfrak{D}}) \cdot \mathbf{u}^{\mathcal{T}} = \int_{\Omega} \xi^{\mathfrak{D}} : \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \end{aligned}$$



avec $\mathbb{E}_0 = \{ \mathbf{u}^T \in \mathbb{R}^T, \forall \ \kappa \in \partial \mathfrak{M}, \ \mathbf{u}_{\kappa} = 0, \quad \forall \ \kappa^* \in \partial \mathfrak{M}^*, \ \mathbf{u}_{\kappa^*} = 0 \}.$

$$\begin{cases} \text{Trouver } \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \in \mathbb{E}_{0} \text{ et } p^{\mathfrak{D}} \in \mathbb{R}^{\mathfrak{D}} \text{ tels que,} \\ \mathbf{div}^{\mathfrak{M}}(-\tau^{\mathfrak{D}}(\mathrm{D}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},p^{\mathfrak{D}})) = \mathbf{f}^{\mathfrak{M}}, \\ \mathbf{div}^{\mathfrak{M}*}(-\tau^{\mathfrak{D}}(\mathrm{D}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},p^{\mathfrak{D}})) = \mathbf{f}^{\mathfrak{M}*}, \\ \mathrm{div}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}} = 0, \sum_{\mathcal{D}\in\mathfrak{D}} m_{\mathcal{D}}p^{\mathcal{D}} = 0, \end{cases}$$

- On ne sait pas si le problème est bien posé sur un maillage général.
- En revanche, on sait qu'il est bien posé sur des maillages constitués de triangles conformes à angles aigus ou de rectangles non conformes.

(Delcourte, Domelevo, Omnès '07)

Que faire?

▶ Stabiliser l'équation de l'équation de bilan de masse

TERME DE STABILISATION À LA BREZZI-PITKÄRANTA :

$$\Delta^{\mathcal{D}} p^{\mathfrak{D}} = \frac{1}{m_{\mathcal{D}}} \sum_{\mathfrak{s} = \mathcal{D} \mid \mathcal{D}' \in \partial \mathcal{D}} \frac{h_{\mathcal{D}}^2 + h_{\mathcal{D}'}^2}{h_{\mathcal{D}}^2} (p^{\mathcal{D}'} - p^{\mathcal{D}}),$$

 $h_{\mathcal{D}}$ est le diamètre du diamant \mathcal{D} .



▶ Alternative possible (duale) : approcher la pression aux centres et sommets et la vitesse sur les diamants, puis se ramener à des formulations en tourbillon, utilisant $\Delta = \nabla \text{div} - \text{curl}$ curl.

(Delcourte, Domelevo, Omnès '07)

 x_{κ}

 \mathcal{D}'

 $x_{\mathcal{D}'}$

INÉGALITÉ DE KORN DISCRÈTE Pour tout $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} \in \mathbb{E}_0$

$$\mathbf{div}^{\mathcal{T}}\left({}^{t}\nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}\right) = \mathbf{div}^{\mathcal{T}}\left(\mathrm{div}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}\mathrm{Id}\right).$$

Théorème (Inégalité de Korn discrète)

Pour tout $\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}} \in \mathbb{E}_0$,

```
\|\!|\!| \mathbf{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\boldsymbol{\mathcal{T}}} \|\!|_{2} \leq \|\!| \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\boldsymbol{\mathcal{T}}} \|\!|_{2} \leq \sqrt{2} \|\!|\!| \mathbf{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\boldsymbol{\mathcal{T}}} \|\!|_{2}.
```

Preuve de l'inégalité de Korn discrète

▶ On veut montrer que $\|\nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2} \leq \sqrt{2}\|D^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2}$:

$$2|||\mathbf{D}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}|||_{2}^{2} = |||\nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}|||_{2}^{2} + \int_{\Omega} \left({}^{t} \left(\nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}} \right) : \nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}} \right).$$

On utilise la formule de Stokes discrète

$$\begin{split} \int_{\Omega} \left({}^{t} \left(\nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \right) : \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \right) &= -\int_{\Omega} \mathbf{div}^{\mathcal{T}} \left({}^{t} \left(\nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \right) \right) \cdot \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \\ &= -\int_{\Omega} \mathbf{div}^{\mathcal{T}} (\mathrm{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \mathrm{Id}) \cdot \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \end{split}$$

A nouveau grâce au Stokes discret et ${\rm div}^{\mathfrak D} {\bf u}^{\boldsymbol{\mathcal{T}}} = ({\rm Id}: \nabla^{\mathfrak D} {\bf u}^{\boldsymbol{\mathcal{T}}})$:

$$\int_{\Omega} \left({}^{t} \left(\nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \right) : \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \right) = \int_{\Omega} (\operatorname{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \operatorname{Id} : \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}) = \| \operatorname{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \|_{2}^{2} \ge 0.$$

LE SCHÉMA S-DDFV

(S-DDFV)
$$\begin{cases} \text{Trouver } \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \in \mathbb{E}_{0} \text{ et } p^{\mathfrak{D}} \in \mathbb{R}^{\mathfrak{D}} \text{ tels que,} \\ \mathbf{div}^{\mathfrak{m}}(-\tau^{\mathfrak{D}}(\mathbf{D}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},p^{\mathfrak{D}})) = \mathbf{f}^{\mathfrak{M}}, \\ \mathbf{div}^{\mathfrak{M}*}(-\tau^{\mathfrak{D}}(\mathbf{D}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},p^{\mathfrak{D}})) = \mathbf{f}^{\mathfrak{M}*}, \\ \mathrm{div}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^{2}\Delta^{\mathfrak{D}}p^{\mathfrak{D}} = 0, \\ \sum_{\mathcal{D}\in\mathfrak{D}} m_{\mathcal{D}}p^{\mathcal{D}} = 0, \end{cases}$$

on rappelle $\tau_{\mathcal{D}}(D^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}},p^{\mathfrak{D}}) = 2\eta_{\mathcal{D}}D^{\mathcal{D}}\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}} - p^{\mathcal{D}}\mathrm{Id}.$

(K. '09)

THÉORÈME (EXISTENCE ET UNICITÉ)

Soit \mathcal{T} un maillage DDFV. Pour toute valeur de $\lambda > 0$, le schéma (S-DDFV) admet une **unique** solution.

Soient
$$\mathbf{u}^{\mathcal{T}} \in \mathbb{E}_{0}$$
 et $p^{\mathfrak{D}} \in \mathbb{R}^{\mathfrak{D}}$ tels que :

$$\begin{cases}
\text{Trouver } \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \in \mathbb{E}_{0} \text{ et } p^{\mathfrak{D}} \in \mathbb{R}^{\mathfrak{D}} \text{ tels que,} \\
\mathbf{div}^{\mathfrak{M}}(-\tau^{\mathfrak{D}}(\mathbf{D}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},p^{\mathfrak{D}})) = 0, \\
\mathbf{div}^{\mathfrak{M}*}(-\tau^{\mathfrak{D}}(\mathbf{D}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},p^{\mathfrak{D}})) = 0, \\
\mathbf{div}^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^{\mathfrak{D}}\Delta^{\mathfrak{D}}p^{\mathfrak{D}} = 0, \\
\sum_{\mathcal{D}\in\mathfrak{D}} m_{\mathcal{D}}p^{\mathcal{D}} = 0
\end{cases}$$

On utilise la formule de Stokes discrète

$$\int_{\Omega} \mathbf{div}^{\tau} (-\tau^{\mathfrak{D}} (\mathrm{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\tau}, p^{\mathfrak{D}})) \cdot \mathbf{u}^{\tau} = \int_{\Omega} \left(2\eta^{\mathfrak{D}} \mathrm{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\tau} : \mathrm{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\tau} \right) - \int_{\Omega} \mathrm{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\tau} p^{\mathfrak{D}}.$$

L'équation de conservation de la masse donne

$$\begin{split} &-\int_{\Omega} \operatorname{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} p^{\mathfrak{D}} = -\int_{\Omega} \lambda h_{\mathfrak{D}}^{2} \Delta^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}} = \lambda |p^{\mathfrak{D}}|_{h}^{2},\\ \text{où } |p^{\mathfrak{D}}|_{h}^{2} &= \sum_{\mathfrak{s} \in \mathfrak{S}} (h_{\mathcal{D}}^{2} + h_{\mathcal{D}'}^{2}) (p^{\mathcal{D}'} - p^{\mathcal{D}})^{2} \sim \mathbf{h}^{2} \|\mathbf{p}\|_{\mathbf{H}^{1}}^{2} \ . \end{split}$$

On utilise l'inégalité de Korn discrète :

$$0 = \int_{\Omega} \mathbf{div}^{\tau} (-\tau^{\mathfrak{D}} (\mathbf{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\tau}, p^{\mathfrak{D}})) \cdot \mathbf{u}^{\tau} \ge \underline{\mathbf{C}}_{\eta} |\!|\!| \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\tau} |\!|\!|_{2}^{2} + \lambda |p^{\mathfrak{D}}|_{h}^{2}.$$

On trouve donc

$$\|\nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|\|_{2}^{2} = 0 \quad \text{et} \quad |p^{\mathfrak{D}}|_{h}^{2} = 0.$$

D'où $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} = \mathbf{0}$ et $p^{\mathfrak{D}} = c$. Par la condition de normalisation $\sum_{\mathcal{D}\in\mathfrak{D}} m_{\mathcal{D}}p^{\mathcal{D}} = 0$,

on obtient $p^{\mathfrak{D}} = 0$.

THÉORÈME (ESTIMATIONS D'ERREUR)

Soit \mathcal{T} un maillage DDFV général. On note $(\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}}) \in (\mathbb{R}^2)^{\mathcal{T}} \times \mathbb{R}^{\mathfrak{D}}$ la solution du schéma (S-DDFV). On suppose

- $\eta \ est \ C^2 \ sur \ \overline{\Omega}$
- La solution exacte du problème vérifie $(\mathbf{u}, p) \in (H^2(\Omega))^2 \times H^1(\Omega)$,

Alors il existe C > 0:

$$\|\mathbf{u} - \mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}\|_2 + \|\nabla \mathbf{u} - \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}\|_2 \leq C \operatorname{size}(\boldsymbol{\tau}),$$

et

$$||p - p^{\mathfrak{D}}||_2 \leq C \operatorname{size}(\mathcal{T}).$$

Taux de convergence "optimal".

OUTIL PRINCIPAL : STABILITÉ DE (S-DDFV)

▶ La forme bilinéaire associée au problème :

$$B(\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}, p^{\mathfrak{D}}; \widetilde{\mathbf{u}}^{\boldsymbol{\tau}}, \widetilde{p}^{\mathfrak{D}}) = \int_{\Omega} \mathbf{div}^{\boldsymbol{\tau}} (-\tau^{\mathfrak{D}} (\mathbf{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}, p^{\mathfrak{D}})) \cdot \widetilde{\mathbf{u}}^{\boldsymbol{\tau}} + \int_{\Omega} (\mathbf{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^{2} \Delta^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}}) \widetilde{p}^{\mathfrak{D}}.$$

On sait qu'on n'a pas la coercivité au sens traditionnel

$$\|\nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}\|_{2}^{2} + \|p^{\mathfrak{D}}\|_{2}^{2} \le C_{2}B(\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}, p^{\mathfrak{D}}; \mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}, p^{\mathfrak{D}}).$$

On a seulement une estimation

$$\|\nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2}^{2} + \lambda |p^{\mathfrak{D}}|_{h}^{2} \leq C_{2}B(\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}}; \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}}),$$

avec $|p^{\mathfrak{D}}|_{h}^{2} = \sum_{s \in \mathfrak{S}} (h_{\mathcal{D}}^{2} + h_{\mathcal{D}'}^{2})(p^{\mathcal{D}'} - p^{\mathcal{D}})^{2}.$

▶ La forme bilinéaire associée au problème :

$$B(\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}, p^{\mathfrak{D}}; \widetilde{\mathbf{u}}^{\boldsymbol{\tau}}, \widetilde{p}^{\mathfrak{D}}) = \int_{\Omega} \mathbf{div}^{\boldsymbol{\tau}} (-\tau^{\mathfrak{D}} (\mathbf{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}, p^{\mathfrak{D}})) \cdot \widetilde{\mathbf{u}}^{\boldsymbol{\tau}} + \int_{\Omega} (\mathbf{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^{2} \Delta^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}}) \widetilde{p}^{\mathfrak{D}}.$$

On sait qu'on n'a pas la coercivité au sens traditionnel

$$\|\nabla^{\mathfrak{D}}\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}\|\|_{2}^{2} + \|p^{\mathfrak{D}}\|_{2}^{2} \le C_{2}B(\mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}, p^{\mathfrak{D}}; \mathbf{u}^{\boldsymbol{\tau}}, p^{\mathfrak{D}}).$$

On a seulement une estimation

$$\|\nabla^{\mathfrak{V}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2}^{2} + \lambda |p^{\mathfrak{V}}|_{h}^{2} \leq C_{2}B(\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{V}}; \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{V}}),$$

avec $|p^{\mathfrak{V}}|_{h}^{2} = \sum_{s \in \mathfrak{S}} (h_{\mathcal{D}}^{2} + h_{\mathcal{D}'}^{2})(p^{\mathcal{D}'} - p^{\mathcal{D}})^{2}.$
$$\blacktriangleright \text{ Idée : Trouver } \widetilde{\mathbf{u}}^{\mathcal{T}}, \widetilde{p}^{\mathfrak{V}} (\approx \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{V}}) \text{ pour avoir l'inégalité inf-sup}$$
$$\|\nabla^{\mathfrak{V}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2} + \|p^{\mathfrak{V}}\|_{2} \leq C_{2} \frac{B(\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{V}}; \widetilde{\mathbf{u}}^{\mathcal{T}}, \widetilde{p}^{\mathfrak{V}})}{\|\nabla^{\mathfrak{V}} \widetilde{\mathbf{u}}^{\mathcal{T}}\|_{2} + \|\widetilde{p}^{\mathfrak{V}}\|_{2}}.$$

(Eymard-Herbin-Latché '06)

▶ La forme bilinéaire associée au problème :

$$B(\mathbf{u}^{\tau}, p^{\mathfrak{D}}; \widetilde{\mathbf{u}}^{\tau}, \widetilde{p}^{\mathfrak{D}}) = \int_{\Omega} \mathbf{div}^{\tau} (-\tau^{\mathfrak{D}} (\mathrm{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\tau}, p^{\mathfrak{D}})) \cdot \widetilde{\mathbf{u}}^{\tau} + \int_{\Omega} (\mathrm{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\tau} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^{2} \Delta^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}}) \widetilde{p}^{\mathfrak{D}}.$$

PROPOSITION (STABILITÉ DE (S-DDFV))

Pour tout
$$(\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}}) \in \mathbb{E}_{0} \times \mathbb{R}^{\mathfrak{D}}$$
 avec $\sum_{\mathcal{D} \in \mathfrak{D}} m_{\mathcal{D}} p^{\mathcal{D}} = 0$, il existe
 $(\widetilde{\mathbf{u}}^{\mathcal{T}}, \widetilde{p}^{\mathfrak{D}}) \in \mathbb{E}_{0} \times \mathbb{R}^{\mathfrak{D}}$ et $C_{1}, C_{2} > 0$:
 $\| \nabla^{\mathfrak{D}} \widetilde{\mathbf{u}}^{\mathcal{T}} \|_{2}^{2} + \| \widetilde{p}^{\mathfrak{D}} \|_{2}^{2} \leq C_{1} \left(\| \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \|_{2}^{2} + \| p^{\mathfrak{D}} \|_{2}^{2} \right),$
et
 $\| \nabla^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \|_{2}^{2} + \| p^{\mathfrak{D}} \|_{2}^{2} \leq C_{2} B(\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}}; \widetilde{\mathbf{u}}^{\mathcal{T}}, \widetilde{p}^{\mathfrak{D}}).$

2/2

$$\mathbf{u}(x,y) = \begin{pmatrix} 1000x^2(1-x)^2 2y(1-y)(1-2y) \\ -1000y^2(1-y)^2 2x(1-x)(1-2x) \end{pmatrix},$$
$$p(x,y) = x^2 + y^2 - \frac{2}{3},$$
$$\eta(x,y) = 2x + y + 1.$$



Lignes de courant

VISCOSITÉ VARIABLE



VISCOSITÉ VARIABLE



VISCOSITÉ VARIABLE



 $||p - p^{\mathfrak{D}}||_2 / ||p||_2$



Stella Krell



 \rightsquigarrow On choisit les points : $(x_{\mathcal{K}})_{\mathcal{K}\in\mathfrak{M}}$ aux centres de gravité des triangles.

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(-10^{-4}\nabla\mathbf{u} + p\operatorname{Id}) &= 0 & \operatorname{dans} \Omega, \\ \operatorname{div}(\mathbf{u}) &= 0 & \operatorname{dans} \Omega, \\ \mathbf{u} &= \begin{cases} (1,0) \text{ si } (x,y) \in A := \{(z,1), 0 \le z \le 1\} \\ (0,0) \text{ si } (x,y) \in \partial \Omega \setminus A \end{cases} \end{aligned}$$

Cavité entraînée









VISCOSITÉ DISCONTINUE



1 L'approche DDFV pour le problème de Stokes

2 Le problème avec viscosité discontinue

3 CONCLUSION

LE PROBLÈME AVEC VISCOSITÉ DISCONTINUE

 $(S_{\Gamma}) \begin{cases} \operatorname{div} \left(-\tau(\mathrm{D}\mathbf{u},p)\right) = \mathbf{f}, & \operatorname{dans} \Omega_i, \\ & \operatorname{div}(\mathbf{u}) = 0, & \operatorname{dans} \Omega_i, \\ & \mathbf{u} = 0, & \operatorname{sur} \partial \Omega, \\ & \int_{\Omega} p(x) \mathrm{d}x = 0, \\ & [\mathbf{u}] = \left[\tau(\mathrm{D}\mathbf{u},p)\right] \mathbf{\vec{n}} = 0, & \operatorname{sur} \Gamma, \end{cases}$

avec $\mathbf{D}\mathbf{u} = \frac{1}{2}(\nabla \mathbf{u} + {}^t\nabla \mathbf{u})$ et $\tau(\mathbf{D}\mathbf{u}, p) = 2\eta \mathbf{D}\mathbf{u} - p\mathbf{I}\mathbf{d}$.

• $\Omega_1 \cap \Omega_2 = \emptyset$ et $\overline{\Omega} = \overline{\Omega_1} \cup \overline{\Omega_2}$, • $\Gamma = \partial \Omega_1 \cap \partial \Omega_2$, $\Gamma = \partial \Omega_1 \cap \partial \Omega_2$,



- $\vec{\mathbf{n}}$ est une normale à Γ et $[a] = (a_{|_{\Omega_1}} a_{|_{\Omega_2}})_{|_{\Gamma}}$ est le saut sur Γ .
- Viscosité η constante par morceaux : $\eta(x) = \eta_i$ pour $x \in \Omega_i$.

$$\begin{array}{ll} \mathbf{u} \in (H^1(\Omega))^2, \quad \mathbf{u}_{|_{\Omega_i}} \in (H^2(\Omega_i))^2, \ \text{pour } i=1,2, \\ \bullet \quad p \in L^2(\Omega), \quad p_{|_{\Omega_i}} \in H^1(\Omega_i), \ \text{pour } i=1,2. \\ \text{réguliers.} \end{array}$$



Tenseur des contraintes $\tau(\mathbf{D}\mathbf{u}, p) = 2\eta \mathbf{D}\mathbf{u} - p\mathbf{I}\mathbf{d}.$ \rightsquigarrow **Conservativité locale** à travers $[x_{\mathcal{K}^*}, x_{\mathcal{D}}]$:

$$\int_{[x_{\mathcal{K}^*}, x_{\mathcal{D}}]} \tau_{|\overline{\mathcal{Q}}_{\mathcal{K}, \mathcal{K}^*}}(\mathbf{u}, p) \vec{\mathbf{n}}_{\sigma \kappa} \mathrm{d}s$$
$$= \int_{[x_{\mathcal{K}^*}, x_{\mathcal{D}}]} \tau_{|\overline{\mathcal{Q}}_{\mathcal{L}, \mathcal{K}^*}}(\mathbf{u}, p) \vec{\mathbf{n}}_{\sigma \kappa} \mathrm{d}s.$$

Il faut définir sur chaque quart de diamant

- une nouvelle inconnue en pression $p^{\mathcal{Q}}$
- un nouveau tenseur des taux de déformation $D_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}$

Il faut assurer la conservativité des tenseurs des contraintes discrets $\tau_{\mathcal{Q}}$:

$$\implies \tau_{\mathcal{Q}} = 2\eta_{\mathcal{Q}} D_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \mathbf{p}^{\mathcal{Q}} \mathrm{Id},$$

avec $\eta_{\mathcal{Q}} = \eta(x_{\mathcal{Q}}).$

Construction de $D_{o}^{\mathcal{N}}$



Cas scalaire Remarque :

$\nabla^{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}} = \nabla \Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}},$

où $\Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}}$ est l'unique fonction affine

$$\Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}} \left(\frac{x_{\mathcal{K}} + x_{\mathcal{K}^*}}{2} \right) = \frac{u_{\mathcal{K}} + u_{\mathcal{K}^*}}{2}, \cdots$$

Construction de $D_{o}^{\mathcal{N}}$



Cas scalaire Remarque :

 $\nabla^{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}} = \nabla \Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}},$

où $\Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}}$ est l'unique fonction affine

$$\Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}} \left(\frac{x_{\mathcal{K}} + x_{\mathcal{K}^*}}{2} \right) = \frac{u_{\mathcal{K}} + u_{\mathcal{K}^*}}{2}, \cdots$$

On construit un nouveau gradient constant sur chaque quart diamant :



$$\nabla^{\mathcal{N}}_{\mathcal{Q}} u^{\mathcal{T}} = \nabla \widetilde{\Pi}_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}}|_{\mathcal{Q}}, \qquad \forall \mathcal{Q} \subset \mathcal{D},$$

où $\widetilde{\Pi}_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}}$ une fonction affine sur chaque \mathcal{Q} • coïncide avec $\Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}}$ au milieu des arêtes du diamant \mathcal{D}

• continue en $x_{\sigma_{\mathcal{K}}}, x_{\sigma_{\mathcal{L}}}, x_{\sigma_{\mathcal{K}^*}}, x_{\sigma_{\mathcal{L}^*}}.$

1/2

 $\nabla_{Q}^{\mathcal{N}} u^{\mathcal{T}} \text{ déterminé par } u^{\mathcal{T}} \text{ et les valeurs } \widetilde{\Pi}_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}}(x_{\sigma}).$ $\begin{array}{c} x_{\mathcal{K}^{*}} & \delta_{\sigma_{\mathcal{K}^{*}}} \\ \delta_{\sigma_{\mathcal{K}^{*}}} & \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^{*}}} \\ \delta_{\sigma_{\mathcal{K}^{*}}} & \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^{*}}} \\ \delta_{\sigma_{\mathcal{K}^{*}}} & \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^{*}}} \\ \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^{*}}} & \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^{*}}} \\ \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^{*}}} & \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^{*}}} \\ \delta_{\sigma$

 $\rightsquigarrow \nabla_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}} u^{\mathcal{T}} = \nabla^{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}} + B_{\mathcal{Q}} \delta^{\mathcal{D}}, \, \forall \mathcal{Q} \subset \mathcal{D}.$

(Boyer, Hubert '08)





Cas scalaire :

 $\delta_{\sigma} = \widetilde{\Pi}_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}}(x_{\sigma}) - \Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}}(x_{\sigma}),$ $\rightsquigarrow \delta^{\mathcal{D}} = (\delta_{\sigma_{\mathcal{K}}}, \delta_{\sigma_{\mathcal{L}}}, \delta_{\sigma_{\mathcal{K}^*}}, \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^*}})^t$

 $\nabla \widetilde{\Pi}_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}} - \nabla \Pi_{\mathcal{D}} u^{\mathcal{T}} \text{ dépend linéairement de}$ \$\sim \text{Existence de matrices } B_{\mathcal{O}}\$

Cas vectoriel :

$$\rightsquigarrow \nabla_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} = \nabla^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} + {}^{t} (B_{\mathcal{Q}} \boldsymbol{\delta}^{\mathcal{D}}), \, \forall \mathcal{Q} \subset \mathcal{D}.$$

• $B_{\mathcal{Q}}$ est une matrice 2×4 ne dépendant que de la géométrie de \mathcal{Q} .

• $\delta^{\mathcal{D}} = (\delta_{\sigma_{\mathcal{K}}}, \delta_{\sigma_{\mathcal{L}}}, \delta_{\sigma_{\mathcal{L}^*}})^t$ sont 8 inconnues artificielles à déterminer. • $B_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}} = \frac{1}{m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}}} (m_{\sigma_{\mathcal{K}}} \vec{\mathbf{n}}_{\mathcal{K}^*\mathcal{L}^*}, 0, m_{\sigma_{\mathcal{K}^*}} \vec{\mathbf{n}}_{\mathcal{K}\mathcal{L}}, 0).$

$$\rightsquigarrow \mathbb{D}_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} = \frac{1}{2} \left(\nabla_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} + {}^{t} \nabla_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \right), \forall \mathcal{Q} \subset \mathcal{D}.$$

Le tenseur des contraintes discret s'écrit alors

 $\tau_{\mathcal{Q}}\left(\mathrm{D}^{\mathcal{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},\delta\right) = \eta_{\mathcal{Q}}(2\mathrm{D}^{\mathcal{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}} + B_{\mathcal{Q}}\delta^{\mathcal{D}} + {}^{t}(B_{\mathcal{Q}}\delta^{\mathcal{D}})) - \mathbf{p}^{\mathcal{Q}}\mathrm{Id}.$

Comment déterminer les nouvelles inconnues $\boldsymbol{\delta} = (\boldsymbol{\delta}^{\mathcal{D}}, \mathbf{p}_{\mathcal{D}}^{\mathfrak{Q}})$?

► Conservativité locale des flux discrets



$$\tau_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}}(\mathrm{D}^{\mathcal{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},\boldsymbol{\delta})\vec{\mathbf{n}}_{\sigma\mathcal{K}}=\tau_{\mathcal{Q}_{\mathcal{L},\mathcal{K}^*}}(\mathrm{D}^{\mathcal{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}},\boldsymbol{\delta})\vec{\mathbf{n}}_{\sigma\mathcal{K}}.$$

Conservativité locale des flux directs



$$(\star) \quad \begin{cases} \sum_{\mathcal{Q}\in\mathfrak{Q}_{\mathcal{D}}} m_{\mathcal{Q}}\tau_{\mathcal{Q}} \left(\mathbf{D}^{\mathcal{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, \delta \right) B_{\mathcal{Q}} = 0, \\ \operatorname{Tr}(B_{\mathcal{Q}}\delta^{\mathcal{D}}) = 0, \forall \mathcal{Q}\subset\mathcal{D}, \qquad \sum_{\mathcal{Q}\in\mathfrak{Q}_{\mathcal{D}}} m_{\mathcal{Q}}p^{\mathcal{Q}} = m_{\mathcal{D}}p^{\mathcal{D}}. \end{cases}$$

PROPOSITION (K. 09)

Pour tout $\mathcal{D} \in \mathfrak{D}$ et tout $(\mathbb{D}^{\mathcal{D}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathcal{D}}) \in \mathcal{M}_{2,2}(\mathbb{R}) \times \mathbb{R}$, il existe un $\delta = (\delta^{\mathcal{D}}, \mathbf{p}_{\mathcal{D}}^{\mathfrak{Q}}) \in \mathcal{M}_{4,2}(\mathbb{R}) \times \mathbb{R}^{4}$ vérifiant (*).

Unicité plus délicate.

Si η est constante sur le diamant

$$\Longrightarrow \delta^{\mathcal{D}} = 0, \, \mathbf{p}_{\mathcal{D}}^{\Omega} = p^{\mathcal{D}}$$

$$\rightsquigarrow \mathbf{D}_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} = \mathbf{D}^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, \, \text{et} \, \tau_{\mathcal{Q}} \left(\mathbf{D}^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, \delta \right) = \tau_{\mathcal{D}} (\mathbf{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}}), \, \forall \mathcal{Q}.$$

SI η est constante par mailles primales



Calculs avec **MAPLE**.

$$\begin{split} \delta_{\mathcal{K}} &= \delta_{\mathcal{L}} = 0 \\ \delta_{\mathcal{K}^*} &= \delta_{\mathcal{L}^*} = -\frac{m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}} m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{L},\mathcal{K}^*}} (\eta_1 - \eta_2) \mathrm{D}^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \vec{\mathbf{n}}_{\sigma\mathcal{K}} \cdot \vec{\boldsymbol{\tau}}_{\mathcal{K},\mathcal{L}}}{\eta_2 m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}} + \eta_1 m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{L},\mathcal{K}^*}}} \vec{\boldsymbol{\tau}}_{\mathcal{K},\mathcal{L}} \\ p_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}} &= p_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{L}^*}} = p^{\mathcal{D}} + 2(\eta_1 - \eta_2) \mathrm{D}^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \vec{\mathbf{n}}_{\sigma\mathcal{K}} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\sigma\mathcal{K}} \frac{m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{L},\mathcal{K}^*}}}{m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}} + m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{L},\mathcal{K}^*}}}, \\ p_{\mathcal{Q}_{\mathcal{L},\mathcal{K}^*}} &= p_{\mathcal{Q}_{\mathcal{L},\mathcal{L}^*}} = p^{\mathcal{D}} - 2(\eta_1 - \eta_2) \mathrm{D}^{\mathcal{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} \vec{\mathbf{n}}_{\sigma\mathcal{K}} \cdot \vec{\mathbf{n}}_{\sigma\mathcal{K}} \frac{m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}}}{m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{K},\mathcal{K}^*}} + m_{\mathcal{Q}_{\mathcal{L},\mathcal{K}^*}}}. \end{split}$$

SI η est constante par mailles primales



Harmonique = $\frac{(h_1 + h_2)\eta_1\eta_2}{h_2\eta_1 + h_1\eta_2}$ Arithmétique = $\frac{h_1\eta_1 + h_2\eta_2}{h_1 + h_2}$

$$\begin{aligned} \tau_{\mathcal{D}}^{\mathcal{N}} \left(\begin{pmatrix} \alpha & \gamma \\ \gamma & \beta \end{pmatrix}, p^{\mathfrak{D}} \right) &= \frac{1}{m_{\mathcal{D}}} \sum_{\mathcal{Q} \subset \mathcal{D}} m_{\mathcal{Q}} \tau_{\mathcal{Q}} \left(\begin{pmatrix} \alpha & \gamma \\ \gamma & \beta \end{pmatrix}, \delta \right), \\ &= 2 \begin{pmatrix} A \alpha & \mathbf{H} \gamma \\ \mathbf{H} \gamma & A \beta \end{pmatrix} - p^{\mathcal{D}} \mathrm{Id}, \text{ dans le repère } (\vec{\mathbf{n}}_{\sigma \kappa}, \vec{\tau}_{\kappa^*, \mathcal{L}^*}), \end{aligned}$$

à la place de $\tau_{\mathcal{D}}\left(\begin{pmatrix} \alpha & \gamma\\ \gamma & \beta \end{pmatrix}, p^{\mathfrak{D}}\right) = 2\eta_{\mathcal{D}}\begin{pmatrix} \alpha & \gamma\\ \gamma & \beta \end{pmatrix} - p^{\mathcal{D}} \mathrm{Id}.$

CAS D'UN MAILLAGE CARTÉSIEN : généralisation du schéma MAC. (Harlow, Welch '65)

Obtention du schéma S-m-DDFV

(S-m-DDFV)

Trouver
$$\mathbf{u}^{\mathcal{T}} \in \mathbb{E}_{0}$$
 et $p^{\mathfrak{D}} \in \mathbb{R}^{\mathfrak{D}}$ tels que,
 $\mathbf{div}^{\mathfrak{M}} \left(-\tau_{\mathfrak{D}}^{\mathcal{N}} \left(\mathbf{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}} \right) \right) = \mathbf{f}^{\mathfrak{M}},$
 $\mathbf{div}^{\mathfrak{M}*} \left(-\tau_{\mathfrak{D}}^{\mathcal{N}} \left(\mathbf{D}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}} \right) \right) = \mathbf{f}^{\mathfrak{M}*},$
 $\mathbf{div}^{\mathfrak{D}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^{2} \underline{\Delta}^{\mathfrak{D}} \mathbf{p}^{\mathfrak{D}} = 0,$
 $\sum_{\mathcal{D} \in \mathfrak{D}} m_{\mathcal{D}} p^{\mathcal{D}} = 0,$

avec

$$\underline{\Delta}^{\mathcal{D}}\mathbf{p}^{\mathfrak{Q}} = \frac{1}{m_{\mathcal{D}}} \sum_{\substack{\mathfrak{s}=\mathcal{Q} \mid \mathcal{Q}' \\ =\mathcal{D} \mid \mathcal{D}' \in \mathcal{E}_{\mathcal{D}}}} \frac{h_{\mathcal{D}}^{2} + h_{\mathcal{D}'}^{2}}{h_{\mathcal{D}}^{2}} (\mathbf{p}^{\mathcal{Q}'} - \mathbf{p}^{\mathcal{Q}}).$$



Stabilisation à la Brezzi-Pitkäranta par quart de diamant.

Théorème

Soit \mathcal{T} un maillage DDFV. Il existe une **unique** solution $(\mathbf{u}^{\mathcal{T}}, p^{\mathfrak{D}})$ au schéma S-m-DDFV. On suppose que η est Lipschitzienne sur chaque quart de diamant. Si \mathbf{u}, p sont réguliers sur chaque quart de diamant \mathcal{Q} , on a

$$\|\mathbf{u} - \mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2} + \|\nabla \mathbf{u} - \nabla_{\mathfrak{Q}}^{\mathcal{N}} \mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2} \le C \operatorname{size}(\mathcal{T}),$$

et

$$||p - p^{\mathfrak{Q}}||_2 \le C \operatorname{size}(\mathcal{T}).$$

On a besoin de :

• Nouvelle inégalité de Korn discrète.

 $\|\nabla_{\mathfrak{Q}}^{\mathcal{N}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2} \leq C \|\mathbf{D}_{\mathfrak{Q}}^{\mathcal{N}}\mathbf{u}^{\mathcal{T}}\|_{2}.$

 \rightsquigarrow Difficultés dues aux inconnues artificielles.

- Comparaisons entre les anciens et les nouveaux opérateurs.
- Théorème de stabilité.
 → Difficultés dues à la stabilisation par quart de diamant.
- Erreur de consistance. Si (\mathbf{u}, p) est régulière sur chaque quart de diamant φ , la difficulté est

$$\sum_{\mathcal{Q}\subset\mathcal{D}}\int_{\mathcal{Q}}|\mathrm{D}\mathbf{u}(z)-\mathrm{D}_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}}\mathbb{P}_{\mathbf{c}}^{\mathcal{T}}\mathbf{u}(z)|^{2}\mathrm{d}z\leq Ch_{\mathcal{D}}^{2}\sum_{\mathcal{Q}\subset\mathcal{D}}\int_{\mathcal{Q}}(|\nabla\mathbf{u}|^{2}+|\nabla^{2}\mathbf{u}|^{2}+|\nabla\mathbf{p}|^{2})\mathrm{d}z.$$

 \rightsquigarrow Hypothèse supplémentaire pour obtenir la même inégalité avec

$$\sum_{\mathcal{Q}\subset\mathcal{D}}\int_{\mathcal{Q}}|\nabla\mathbf{u}(z)-\nabla_{\mathcal{Q}}^{\mathcal{N}}\mathbb{P}_{\boldsymbol{c}}^{\boldsymbol{\tau}}\mathbf{u}(z)|^{2}\mathrm{d}z.$$





m-DDFV = S-m-DDFV. m-DDFV- $\Delta^{\mathcal{D}}$ = on remplace la conservation de la masse div[®] $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^{2} \underline{\Delta}^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}} = 0$, par div[®] $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^{2} \Delta^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}} = 0$.



m-DDFV = S-m-DDFV. m-DDFV- $\Delta^{\mathcal{D}}$ = on remplace la conservation de la masse div^{\$\Delta\$} $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathcal{D}}^2 \underline{\Delta}^{\mathbb{D}} p^{\mathfrak{D}} = 0$, par div^{\$\Delta\$} $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathcal{D}}^2 \Delta^{\mathbb{D}} p^{\mathfrak{D}} = 0$.



m-DDFV = S-m-DDFV. m-DDFV- $\Delta^{\mathcal{D}}$ = on remplace la conservation de la masse div[®] $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{2}^{2} \Delta^{\mathbb{P}} \mathbf{p}^{\mathbb{Q}} = 0$, par div[®] $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{2}^{2} \Delta^{\mathbb{P}} p^{\mathbb{P}} = 0$.

Illustration numérique



m-DDFV = S-m-DDFV. m-DDFV- $\Delta^{\mathcal{D}}$ = on remplace la conservation de la masse div[®] $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^2 \underline{\Delta}^{\mathfrak{D}} \mathbf{p}^{\mathfrak{Q}} = 0$, par div[®] $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^2 \Delta^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}} = 0$.

Nombre total d'inconnues	DDFV	m-DDFV- Δ^D	m-DDFV
392	3 863	3 863	3 959
1 358	$14 \ 421$	14 421	14 613
5 018	55 551	55 551	55 935
19 250	217 881	217 881	$218 \ 645$
75 362	862 847	862 847	864 373

VISCOSITÉ ET PRESSION DISCONTINUES

$$\eta(x,y) = \begin{cases} \eta_1 = 10^2 & \text{si } x \le 0.5, \\ \eta_2 = 10^{-2} & \text{sinon.} \end{cases}$$

On note $c = -\frac{\eta_2 \pi}{\eta_1 + 0.5 \eta_2 \pi}$.

$$\mathbf{u}(x,y) = \begin{pmatrix} \left\{ \begin{array}{ll} (x-0.5)(cx+\sin(5.0\pi x))\frac{4.0\pi\cos(4.0\pi y)}{0.5c+1}, & \text{si } x \leq 0.5, \\ (x-0.5)(\cos(\pi x)+1)4.0\pi\cos(4.0\pi y), & \text{sinon.} \end{array} \right. \\ \left\{ \begin{array}{ll} -(cx+\sin(5.0\pi x)+(x-0.5)(c+5.0\pi\cos(5.0\pi x)))\frac{\sin(4.0\pi y)}{0.5c+1}, & \text{si } x \leq 0.5, \\ -(\cos(\pi x)+1-\pi(x-0.5)\sin(\pi x))\sin(4.0\pi y), & \text{sinon.} \end{array} \right\}$$

$$p(x,y) = \begin{cases} \cos(4\pi x)\sin(4\pi y) + 8.0\pi(\eta_1 - \eta_2)\cos(4\pi y), & \text{si } x \le 0.5, \\ \cos(4\pi x)\sin(4\pi y), & \text{sinon.} \end{cases}$$



m-DDFV = S-m-DDFV. m-DDFV- $\Delta^{\mathcal{D}}$ = on remplace la conservation de la masse div^{\mathfrak{D}} $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^2 \Delta^{\mathfrak{D}} \mathbf{p}^{\mathfrak{D}} = 0$, par div^{\mathfrak{D}} $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^2 \Delta^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}} = 0$.

Illustration numérique



m-DDFV = S-m-DDFV. m-DDFV- $\Delta^{\mathcal{D}}$ = on remplace la conservation de la masse div[®] $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^2 \underline{\Delta}^{\mathfrak{D}} \mathbf{p}^{\mathfrak{Q}} = 0$, par div[®] $\mathbf{u}^{\mathcal{T}} - \lambda h_{\mathfrak{D}}^2 \Delta^{\mathfrak{D}} p^{\mathfrak{D}} = 0$.

Nombre total d'inconnues	DDFV	m-DDFV- $\Delta^{\mathcal{D}}$	m-DDFV
2 226	39 363	39 379	39 443
8 674	159 763	159 797	159 927
34 242	644 019	644 093	644 363
136 066	2 586 355	2 586 495	$2\ 587\ 120$
542 466	10 366 323	$10 \ 366 \ 645$	$10 \ 368 \ 019$

1 L'approche DDFV pour le problème de Stokes

2 Le problème avec viscosité discontinue

3 CONCLUSION

- Grâce à un **terme de stabilisation**, l'approche DDFV a toutes les bonnes propriétés attendues :
 - Système bien posé et stable sur des maillages très généraux.
 - Estimations d'erreur :
 - Ordre 1 en pression en norme L^2 .
 - Ordre 1 en vitesse en norme H^1 .
 - Numériquement : ordre 2 en vitesse en norme L^2 .
 - Implémentation facile en parcourant les arêtes (=les diamants).
- Viscosité discontinue : on garde les bonnes propriétés en adoptant l'approche S-m-DDFV.

Celle-ci est assez lourde sur le papier mais numériquement indolore.

Prise en compte du terme non-linéaire $(\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{u}$ en 2D

(K. '11)

- Discrétisation des équations de Navier-Stokes instationnaires.
- Approximation du terme non-linéaire en utilisant les flux de masse (prenant compte la stabilisation) pour définir le terme d'inertie (inspiré de (Eymard-Gallouët-Herbin-Latché '05)).
- Première étude avec les estimations d'énergie.
- Reste à faire l'étude de la convergence.

$$\mathbf{u} = \begin{pmatrix} -\cos(2\pi x)\sin(2\pi y)e^{-2t}\\\sin(2\pi x)\cos(2\pi y)e^{-2t} \end{pmatrix}, \quad p = -\frac{1}{4}(\cos(4\pi x) + \cos(4\pi y))e^{-4t}.$$

 $\Omega =]0,1[^2$ avec le maillage en damier, avec T = 1 et $\delta t = 10^{-2}$.

NbCell	Ervel	Ratio	Ergradvel	Ratio	Erpre	Ratio
208	2.804E-02	-	8.508E-02	-	1.526E + 00	-
736	6.761E-03	2.052	4.309E-02	0.9815	6.574E-01	1.215
2752	1.803E-03	1.907	2.158E-02	0.9973	3.237E-01	1.022
10624	6.045E-04	1.577	1.079E-02	1.001	1.633E-01	0.9874

Extensions à plus long termes dans ce domaine

- Conditions aux limites en contrainte ou sauts de contrainte dans le système (tension de surface).
 - Conditions faciles en prendre en compte dans le schéma.
 - Difficulté dans l'inégalité de Korn.
- Dépendance non-linéaire de la viscosité en fonction de Du (fluides non newtoniens).
 - Les méthodes DDFV sont un cadre approprié pour ce genre de problème (voir modèle de Leray-Lions dans (Boyer-Hubert '08)).
- Poursuivre l'extension des différents résultats en 3D.